

AS lukujärjestys syksy 2010

päivitetty 21.9.2010

kurssi	nimi	L/H	pv	klo	sali	periodi
AS-0.1401	Automaatio- ja systeemitekniikka toimialana	L	ma	16-18	AS1	2
AS-0.3100	Automaatio- ja systeemitekniikan seminaari	L	pe	9-11	AS1	1+2
AS-0.3200	Automaatio- ja systeemitekniikan projektityöt	L	ti	14-17	AS1	1+2
AS-0.3301	C++ -ohjelmointi	L	ti	14-16	AS2	1
AS-0.3301	C++ -ohjelmointi	L	to	14-16	AS2	1
AS-116.1100	Kappaletavaratuotannon automaatio	L	to	10-12	AS2	1+2
AS-116.1100	Kappaletavaratuotannon automaatio	H	ke	14-16	AS1	1+2
AS-116.2120	Automaation tietotekniset järjestelmät	L	ti	12-14	AS1	1+2
AS-116.2120	Automaation tietotekniset järjestelmät	H	ke	16-18	as-mikro	1+2
AS-116.2120	Automaation tietotekniset järjestelmät	H	ma	12-14	as-mikro	1+2
AS-116.2120	Automaation tietotekniset järjestelmät	H	pe	10-12	as-mikro	1+2
AS-116.3160	Tapahtumapohjainen simulointi	L	ti	14-16	AS3	1+2
AS-116.3160	Tapahtumapohjainen simulointi	H	ti	16-18	as-mikro	1+2
AS-116.3180	Automaatiojärjestelmien luotettavuus	L	to	14-17	AS1	1
AS-116.3180	Automaatiojärjestelmien luotettavuus	H	to	17-18	AS1	1
AS-116.4140	Automaation tietotekniikan jatko-opintosem.	L	to	10-12	as-mikro	1+2
AS-74.1101	Tietokonesimulointi	L	pe	12-14	AS2	1+2
AS-74.2112	Digitaalinen säätö	L	ti	10-12	AS2	1+2
AS-74.2112	Digitaalinen säätö	H	ma	14-16	AS2	1+2
AS-74.2400	Systeemidynamiikka	L	ma	10-12	AS3	1+2
AS-74.3101	Dynaamiset järjestelmät	L	to	12-14	AS1	1+2
AS-74.3101	Dynaamiset järjestelmät	H	to	14-16	AS3	1+2
AS-74.3123	Mallipohjaiset säätöjärjestelmät	L	to	10-12	AS3	1+2
AS-74.3123	Mallipohjaiset säätöjärjestelmät	H	pe	12-14	AS3	1+2
AS-74.3178	Micro- and Nanorobotics	L	ke	10-12	AS3	1+2
AS-74.3178	Micro- and Nanorobotics	H	ma	14-16	AS3	1+2
AS-74.4180	Teollisuuspros. aut. mall. sem. määr. per.	L	ma	12-14	AS3	1+2
AS-74.4191	Monimuuttujaregression menetelmät	L	to	12-14	AS3	1+2
AS-74.4191	Monimuuttujaregression menetelmät	H	ti	10-12	as-mikro	1+2
AS-74.4330	Systeemitekniikan jatko-opintoseminaari	L+H	ke	15-18	AS3	1+2

päiv. 21.9. |

päiv. 21.9. |

AS-84.1128	Automaatio- ja säätötekniikan perusteet	L	ke	12-14	AS2	1+2
AS-84.1128	Automaatio- ja säätötekniikan perusteet	H	pe	10-12	AS2	1+2
AS-84.1132	Automaatio- ja säätötekniikka	L	ke	12-14	AS2	1+2
AS-84.1132	Automaatio- ja säätötekniikka	H	pe	10-12	AS2	1+2
AS-84.1168	Automaatiojärjestelmät	L	ke	10-12	AS1	1+2
AS-84.3125	Estimointi ja sensorifuusiomenetelmät	L	ti	9-12	AS3	1
AS-84.3125	Estimointi ja sensorifuusiomenetelmät	H	ti	12-14	as-mikro	1
AS-84.3126	Koneaistit	L	ti	9-12	AS3	2
AS-84.3126	Koneaistit	H	ti	12-14	as-mikro	2
AS-84.3140	Robot Algorithms	L	ti	14-17	1021-1022	2
AS-84.3143	Field and Service Robotics	L	to	10-12	AS1	1+2
AS-84.3144	Kenttä- ja palvelurobotiikka	L	to	10-12	AS1	1+2
AS-84.3144	Kenttä- ja palvelurobotiikka	H	ke	12-13	AS1	1+2
AS-84.3146	Käyttäytymispohjainen robotiikka	L	pe	9-12	AS3	1
AS-84.3272	Embedded Systems in Space Technology	L	ma	9-12	SpaceMaster	1+2
AS-84.4340	Automaatiotekniikan jatko-opintoseminaari	L	pe	14-17	AS3	1+2
AS-84.Z	BIT-BANG jatko-opintokurssi (MIDE)	L	ke	12-15	AS3	1+2

päiv.21.9. |

Maarintalo ja päärakennus						
AS-0.3301 C++ -ohjelmointi						
1. ryhmä	ma 14-16	Maari-a				
2. ryhmä	ti 16-18	Maari-a	Huom! vk 48-49 18-20			
3. ryhmä	ke 14-16	Y338c				
4. ryhmä	to 12-14	Maari-a				
5. ryhmä	pe 10-12	Maari-a				
AS-74.1101 Tietokonesimulointi						
1. ryhmä	ma 10-12	Maari-b				
2. ryhmä	ma 12-14	Maari-b				
3. ryhmä	ke 14-16	Maari-b				
4. ryhmä	ke 16-18	Maari-b				
5. ryhmä	to 14-16	Maari-b				
AS-74.1106 Johdatus Matlab-ohjelmiston käyttöön 1, 1. periodi						
1. ryhmä	ti 9-12	Maari-b				
2. ryhmä	ti 9-12	Maari-e				
AS-74.1107 Johdatus Matlab-ohjelmiston käyttöön 2, 2. periodi						
1. ryhmä	ti 9-12	Maari-e				
AS-74.2400 Systeemidynamiikka						
1. ryhmä	ke 10-12	Maari-b				